Reference 5

Partial Translation:

Japanese Patent Application laid open No. S63-076484

Title of the invention: Method for Manufacturing Semiconductor

Pressure Sensor

Application No.: S61-221451

Filing Date : September 19, 1986

Publication Date: April 6, 1988

Inventor : Yukie SUZUNO et al.,

Applicant : Komatsu Ltd.

A lot of structures of semiconductor pressure sensor are proposed. Among them, the most well known type is configured such that a diaphragm 101 comprising diffused layer 101a functioning as a pressure-sensitive resistor is bonded and fixed to a pedestal 102 as shown in Fig.3. In Fig.3, a numeral 103 indicates a bonding layer.

即日本国特許庁(JP)

⑩特許出願公開

母公開特許公報(A)

昭63-76484

@Int.Cl.⁴

識別記号

庁内整理番号·

母公開 昭和63年(1988)4月6日

H 01 L 29/84

B-6819-5F B-8223-5F

審査請求 未請求 発明の数 1 (全5頁)

❷発明の名称

半導体圧力センサの製造方法

②特 関 昭61-221451

❷出 顧昭61(1986)9月19日

切発明者 鈴野

幸 江

神奈川県茅ケ崎市松ケ丘1-5-38

砂発明者 田渕

俊 宏

神奈川県平塚市横内1985-1

⑩出 顋 人 株式会社小松製作所

東京都港区赤坂2丁目3番6号

四代 理 人 弁理士 木村 高久

明 和 會

11. 発明の名称

半導体圧力センサの製造方法

2. 特許請求の範囲

センサ部とシリコン海膜部で構成し、このシリコン海膜部内にピエソ抵抗素子を形成してなる半 毎体圧力センサの製造方法において、

出発材料として、シリコン基板表面に絶理層として室化膜又は酸化膜を形成すると共に多結晶シリコン薄膜を形成してなるSOI (Siricon On Insulator)基板を準備する工程と、

前記多結晶シリコン薄膜内に選択的に不純物を 終入し不純物領域を形成する工程と、

技不能物質域内を選択的にアニールし結晶化して感必抵抗腸を形成する工程と、

前記込録脳をエッチング停止層として、前記SOI基板の所定の領域をシリコン基板側から具方性エッチングにより選択的にエッチングすること

により、前記シリコン 薄膜部を形成するエッチング工程とを含むことを特徴とする半導体圧力セン サの製造方法。

(2)前記室化膜は、窒化シリコン (Sls N 4) からなることを特徴とする特許請求の範囲第(1) たかとが 項記載の半導体性をの製造方法。

(3) 前記章化験は、変化ホウ素 (BN) からなることを特徴とする特許請求の範囲第(1) 項記級の単導体圧力センサの製造方法。

(4) 解記酸化膜は、酸化シリコン (SiO2) からなることを特徴とする特許請求の範囲第(1) 項記載の半導体圧力センサの製造方法。

(5) 前記異方性エッチング工程は、水酸化カリウム (KOH) をエッチャントとする工程であることを特徴とする特許額求の範囲第(i) 項乃至第(4) 項のいずれかに記載の半時体圧力センサの製造方法。

3. 発明の詳細な説明

〔産業上の利用分野〕

特開昭63-76484 (2)

本発明は、半導体圧力センサの製造方法に係り、 特に所望の形状のシリコン海膜部上にピエゾ抵抗 素子を形成してなる半導体圧力センサの製造に関 する。

〔従来技術およびその問題点〕

半導体技術の進歩に伴い、シリコンやゲルマニウム等の半導体のもつピエゾ抵抗効果を利用した 半導体圧力センサが、近年注目されてきている。

半導体圧力センサにはいろいろな構造が過まされているが、なかでも最も広く用いられているのは、第3 図に示す如く、感圧抵抗離としての拡散膨 1 0 1 まを具えた単結晶シリコンからなるダイヤフラム 1 0 1 を台座 1 0 2 に接着固定したダイヤフラム 2 の圧力センサである。ここで 1 0 3 は接続層を示している。

この圧力センサは、ダイヤフラムが圧力を受けて歪を生じることにより発生する抵抗値の変化を 検出するものである。従って圧力に応じて正しい 逆を発生するようなダイヤフラムを形成する必要 がある。このため、ダイヤフラムの厚さ t は均一

この方法では、出発材料としてのシリコン基板の厚さやムラやエッチング液の劣化等により、ダイヤフラムとなる内障部の厚さを積度良く形成するのは困難であった。

しかしながら、この方法でも、p+型シリコン 隘とn型シリコン基板とのエッチング選択比はせ である必要があり、又、設計値通りの厚さである 必要がある。

製造に際しては、通常、次のような方法がとられる。まずシリコン基板内に感圧抵抗器としてのは散層 1 0 1 a あるいは電極(図示せず)等を形成した後、前記シリコン基板表面をレジストで被覆保護すると共に、裏面にレジストRのパターンをホトリソ法によって形成する。(第 4 図(a))

そして、この後、水酸化カリウム(KOH)を エッチング被として使用して、シリコン基板を裏 面側からエッチングし、ダイヤフラムとしての内 薄郷を形成する。(第4図(b))

ここでこのダイヤフラムの厚さは圧力センサの 性能を大きく左右するものであるため、エッチン グ精度も高めるためにいろいろな工夫がなされて いる。

例えば、使用するエッチング波に対するエッチングレートに基づき、エッチング所要時間を算出し、これに従ってエッチング量(課さ)をコントロールする方法が用いられる。

いぜい 1 0~2 0 包皮であるため、エッチング時間のずれの許容皮が小さい。また、p+型シリコン層の成膜時に、オートドーピングによりシリコン基板表面に不純物が拡散し、p+型シリコン層とn型シリコン層との界面が移動し、これもエッチングによるダイヤフラムの厚きにムラを生じる原因となる。

更にまた、電気的手段によりエッチングレートを別定しコントロールする方法も提案されてはいるが、装置が複雑であるため量産性に欠ける。またこの方法では複雑な形状のパターン形成は不可能である。

そこで本発明者らは、シリコン基板表面に窒化 膜又は酸化酶を形成した後、所望の厚さのシリコ と海膜を形成したものを出発材料とし、前記を 取又は酸化酶をエッチング停止痛として異方性エッチングにより前記シリコン基板を裏面倒から選択的に除去し所望の形状のシリコン内容部を形成する方法を提案した。(特照 8 1 - 1 8 0 1 5 1

特開昭63-76484 (3)

かかる方法によれば極めて容易に制御性良くシ リコン推進版を形成することができる。

一方、息圧抵抗層としては通常、単結晶シリコンが用いられている。この単結晶シリコンは成長条件に制約が大きい。そこで、まず形成の容易な多結晶シリコンを形成し、これをアニールによって結晶化するという方法も提案されている。(特開 6 1 - 1 2 1 4 7 8 号)

しかしながら、表面全体をアニールするこの方法では、均一に制御性良く結晶化するのは困難であり、充分なセンサ特性が得られないという問題があった。

本発明は前記実情に重みてなされたもので、製造が容易でかつセンサ特性の良好にピエソ抵抗素子を用いた半導体圧力センサを提供することを目的とする。

(問題点を解決するための手段)

そこで本発明の方法では、シリコン基板表面に、 変化膜又は酸化膜を形成した後、所望の厚きの多 結晶シリコン機膜層を形成したSOI基板(silic

選択比をもつ酸化シリコン又は窒化シリコン膜を用いているため、エッチング時間の余裕度が大きく、エッチャントに没済するだけで極めて容易に 高精度の選挙制御を行なうことが可能となる。また、エッチング停止層の膜厚を薄くすることがで き全体としての厚さを小さくすることも可能であ

(实脏例)

以下、本発明の実施例について図面を参照しつつ詳細に説明する。

第 1 図(a) 乃至(g) は、本発明実施例の半 専体圧力センサの製造工程について説明する。

次いで、第1図(b)に示す如く、無酸化法により、前記SOI基板4の表面に映厚0.5mの

(作用)

本発明の方法によれば、SOI基板のシリコン層は、単結晶ではなく多結晶とし、感圧抵抗層となる部分のみ選択的にアニールし結晶化するようにしているため、極めて容易に作業性良く高精度の感圧抵抗器パターンを形成することができる。

また、多粒品シリコンの肉薄部をパクーニング するためのエッチングストッパーとして、シリコ ンの異方性エッチャントに対して 3 0 0 倍以上の

第1の酸化シリコン酸 5 を形成し、これをフォトリソグラフィーによりパターニングし、拡散用の 窓Wを形成する。

続いて、第1図(c)に示す如く、前記窓Wを介してボロン(B) 拡散を行なった後、箕第1の酸化シリコン膜をマスクとして前記窓内に形成された拡散領域にのみ、レーザ光を照射しアニールを行なうことにより、該拡散領域を結晶化し、p 繋シリコン拡散層からなる感圧抵抗層 6 を形成する。このとき感圧抵抗層 6 の姿面には第2の酸化シリコン臓 7 が形成されている。

続いて、CVD法により第1図(d)に示す如く、SOI基板4の表面および裏面に第2の窒化シリコン機8 a、8 b を堆積し、更にフォトリングラフィーにより表面側の第2の窒化シリコン膜8 a(および前記第2の酸化シリコン膜7)に対しコンタクトホール日を穿孔する。

更に、電子ピーム蒸發法により、アルミニウム 薄膜を形成し、これをフォトリングラフィーによ りバターニングして配線パターン 8 を形成する。

特開昭63-76484 (4)

(第1図(e))

このようにして、表面にピエソ抵抗栄子を構成するように感圧抵抗層 5 及び配練パターン 8 を形成した後、フォトリソエッチングにより、SOI 基板の真面倒の 第 2 の 窒化シリコン酶 8 b をパターニングする。(第 1 図(f))

そして最後に、この第2の変化シリコン腸のパクーンをマスクとして、水酸化カリウム(KOH) 水溶液による具方性エッチングを行ない、前記第1の変化シリコン腸2を調量せしめ、第1図(g)に示す如く、厚さ10mのダイヤフラムとしての内形部10を形成し、半導体圧力センサが完成せしめられる。

ここで、窒化シリコン膜に対するn型シリコン
拡近1の、水酸化カリウムによるエッチング選択
比は300倍以上であるため、前記第1の窒化シリコン膜が良好なエッチング学止層として過ぐ。
従ってエッチング時間の厳密な制御を必要とせずして、容易に再現性良く、高精度(±1mm)に厚まをコントロールしたダイヤフラム(肉類部)を

てもよいことはいうまでもない。

加えて、実施例ではダイヤフラム上のセンサ (肉類部)を育する半導体圧力センサについて説明したが、これに限定されるものではなく、第2回(a)および(b)に示す如くカンテレバーピーム等のセンサ部形成を形成する等他の形状の半導体デバイスについても適用可能であることはいうまでもない。

(効果)

異えた半導体圧力センサを得ることができる。

また、エッチング停止階として用いられる盤化シリコン膜は、n型シリコン基板1および(多結晶)シリコン神臓3との界面が極めてシャープである上、エッチング選択性が高いため薄くても充分であり、センサ特性を高めることが可能である。

また、感圧抵抗層の形成に際し、シリコン値を 多結晶シリコンで構成したSOI基板を出発材料 とし、感圧抵抗層となる部分のみを選択的にアニ ールして結晶化するようにしているため、極めて 容易に再現性の良い半導体圧力センサを形成する ことが可能となる。

なお、実施例では、SOI基板の能線器として 室化シリコン臓を用いたがこの他窒化ホウ素腺を の変化膜、酸化シリコン膜等の酸化腫を用いても よい。ちなみに酸化シリコン腺は、シリコンの 方性エッチングに用いられるエッチャントに対し てエッチング速度が 1 / 2 0 0 倍以下である。

また、エッチャントとしては、水酸化カリウム に限定されることなく、他のエッチャントを用い

良軒な半導体圧力センサを容易に形成することが できる。

4. 図面の簡単な説明

第1図(a)乃至(g)は、本発明実施例の半 専体圧力センサ製造工程図、第2図(a)および (b)は、本発明の方法の他の適用例を示す図、 第3図は、通常の半導体圧力センサの構造例を示 す図、第4図(a)(b)および第5回(a) (b)は失々、従来のダイヤフラム(肉帯部)の 形成工程を示す図である。

